

Crochet de Poisson

1 définition : le crochet de poisson

Les variables canoniques $(q_i)_{i=1\dots n}$ et leurs moments conjugués $(p_i)_{i=1\dots n}$

$$\{A, B\} = \sum_{i=1}^N \left[\frac{\partial A}{\partial q_i} \frac{\partial B}{\partial p_i} - \frac{\partial A}{\partial p_i} \frac{\partial B}{\partial q_i} \right]$$

Le crochet de Poisson est antisymétrique : $\{A, B\} = -\{B, A\}$

Le crochet de Poisson apporte une structure d'algèbre à l'ensemble des observables, qui en mécanique classique sont des fonctions sur l'espace des phases :

$$\{A, B + C\} = \{A, B\} + \{A, C\},$$

$$\{\alpha A, \beta B\} = \alpha\beta\{A, B\}.$$

Le crochet de Poisson satisfait à l'identité de Jacobi :

$$\{A, \{B, C\}\} + \{B, \{C, A\}\} + \{C, \{A, B\}\} = 0$$

$$\{A, BC\} = \{A, B\}C + \{A, C\}B$$

$$\{q_j, q_k\} = 0$$

$$\{q_j, p_k\} = \delta_k^j$$

$$\{p_j, p_k\} = 0$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \{A, B\} = \left\{ \frac{\partial A}{\partial t}, B \right\} + \left\{ A, \frac{\partial B}{\partial t} \right\}$$

2 hamiltonien

Soit $H(q_i, p_i)$ le hamiltonien du système considéré.

$$\dot{q}_j = \frac{\partial H}{\partial p_j} = \{q_j, H\}$$

$$\dot{p}_j = -\frac{\partial H}{\partial q_j} = \{p_j, H\}$$

$$\frac{dA}{dt} = \frac{\partial A}{\partial t} + \{A, H\}$$

$$\frac{dH}{dt} = \frac{\partial H}{\partial t}$$

$$\frac{d}{dt} \{A, B\} = \frac{\partial}{\partial t} \{A, B\} + \{\{A, B\}, H\}$$

3 Quantification canonique

L'intérêt du crochet de Poisson est qu'il permet de passer facilement à la quantification dans le formalisme algébrique de Heisenberg de la mécanique quantique.

Il suffit en général de faire une substitution :

$$\{X, Y\} \rightarrow \frac{1}{i\hbar} [\hat{X}, \hat{Y}]$$

Crochet de Poisson sur wikipedia